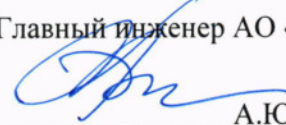


Приложение № _____
к Договору _____
от « _____ » _____ 2019г.

СОГЛАСОВАНО:

УТВЕРЖДАЮ:

Главный инженер АО «ЛОЭСК»



А.Ю. Горохов

« _____ » _____ 2019 г.

ТЕХНИЧЕСКОЕ ЗАДАНИЕ
на выполнение работ по проектированию, монтажу и пуско-наладке
системы телемеханики на объекте РП-4 с установкой АРМ телемеханики
в диспетчерском пункте РЭС г. Кириши
филиала АО «ЛОЭСК» «Восточные электросети»

г. Санкт-Петербург
2019 г.

Содержание

1 ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ.	3
1.1 Заказчик и Исполнитель.	3
1.2 Полное наименование.	3
1.3 Общие положения.	3
1.4 Планируемые сроки выполнения работ.	3
1.5 Порядок выполнения работ.	3
2 НАЗНАЧЕНИЕ И ЦЕЛИ СОЗДАНИЯ СИСТЕМЫ.	4
2.1 Назначение системы.	4
2.2 Цели создания системы.	4
3 ТРЕБОВАНИЯ К ПРОЕКТИРОВАНИЮ СИСТЕМЫ ТМ.	4
4 ТРЕБОВАНИЯ К МОНТАЖУ И ПУСКО-НАЛАДКЕ СИСТЕМЫ ТМ.	5
5 ТРЕБОВАНИЯ К СИСТЕМЕ ТМ, ТЕХНИЧЕСКИЕ РЕШЕНИЯ.	5
5.1 Общие требования к системе.....	5
5.2 Технические решения. таблица данных.	6
5.2.1 Техническое обеспечение системы	10
5.3 Основные требования к порядку согласования и приемки работ.	11
5.4 Требования к надежности и безопасности системы телемеханики.	11
5.5 Результат, который должен быть достигнут в результате выполнения работ.	12
5.6 Специальные требования.	12
6. Этапы выполнения работ.	12

1 ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ.

1.1 ЗАКАЗЧИК И ИСПОЛНИТЕЛЬ.

Заказчик – Акционерное общество «Ленинградская областная электросетевая компания» (Далее - АО «ЛОЭСК»).

Исполнитель – по условиям открытого запроса предложений.

1.2 Полное наименование.

Проведение работ по проектированию, монтажу и пуско-наладке системы телемеханики (ТМ) для энергообъектов, состоящей из программно-аппаратного комплекса контролируемого пункта (КП), оперативно-информационного управляющего комплекса (ОИУК) и интегрирования нового КП а также существующие КП в новый оперативно-информационный управляющий комплекс (ОИУК) диспетчерского пункта (ДП) РЭС г. Кириши, филиала АО «ЛОЭСК» «Восточные электросети».

1.3 Общие положения.

Настоящее Техническое задание (ТЗ) определяет требования к производству работ по проектированию, монтажу и пуско-наладке систем телемеханики в филиалах АО «ЛОЭСК».

Исполнитель должен предоставить полный комплект документации на русском языке по существующему оборудованию, обеспечивающему их правильную эксплуатацию и техобслуживание.

Каждый вид продукции должен сопровождаться документом (паспортом) производителя, содержащим следующие данные:

- наименование предприятия-изготовителя;
- наименование и тип продукции;
- дата изготовления;
- номер технического свидетельства и сертификата соответствия.

Все оборудование должно быть новым, изготовлено, испытано и сертифицировано в соответствии с действующими стандартами Российской Федерации, нормами и правилами для соответствующего оборудования.

Исполнитель несет ответственность за недостоверность и неполноту (сокрытие) информации в представленных им документах и материалах по продукции, что может привести к снижению уровня безопасности и надежности продукции и объектов с ее применением.

1.4 Планируемые сроки выполнения работ.

Сроки начала и окончания полного комплекса работ определяются Договором, но не могут превышать 110 (ста десяти) календарных дней с момента подписания Договора. При выполнении одного вида работ продолжительность выполнения составляет: для проектных работ – не более 30 (тридцати) календарных дней, для монтажных работ – не более 30 (тридцати) календарных дней и для пуско-наладочных работ – не более 50 (пятидесяти) календарных дней.

1.5 Порядок выполнения работ.

Работы по проектированию, монтажу и пуско-наладке системы телемеханики выполняются согласно настоящего технического задания и в рамках Договора, в

соответствии с порядком, определяемым календарным планом работ, согласованным с Заказчиком и являющимся приложением к Договору.

2 НАЗНАЧЕНИЕ И ЦЕЛИ СОЗДАНИЯ СИСТЕМЫ.

2.1 Назначение системы.

Настоящая система телемеханики предназначена для осуществления автоматизированного контроля и управления режимами электроснабжения, а также сбора, обработки и передачи информации о параметрах режимов работы и состоянии коммутационного оборудования средствами телемеханики. Организация передачи данных в РЭС и на ДП с использованием современных протоколов обмена данными по реализуемым каналам связи для передачи данных и обеспечения работы телемеханических устройств в структуре автоматизированной системы диспетчерского управления (АСДУ) филиала АО «ЛОЭСК».

Данная система ТМ является частью АСДУ филиала АО «ЛОЭСК».

2.2 Цели создания системы.

Целью создания системы ТМ является улучшение показателей функционирования электротехнического оборудования энергообъектов за счет следующих факторов:

- расширения функциональных возможностей систем управления энергообъектами по сравнению с существующими, за счет использования возможностей микропроцессорной техники, и повышения на этой основе надежности электроснабжения потребителей;
- повышение наблюдаемости режимов работы и состояния высоковольтного оборудования;
- надежного управления процессом в нормальных, аварийных и послеаварийных режимах;
- повышения коэффициента готовности, показателей надежности и долговечности электротехнического оборудования, сокращения затрат на его диагностику, обслуживание и ремонт;
- сокращение числа аварийных ситуаций в результате ошибочных действий персонала;
- сокращение времени на принятие решений руководителями и специалистами служб эксплуатации;
- улучшение условий труда эксплуатационного персонала и повышение эффективности технического обслуживания оборудования;
- своевременного предоставления оперативному персоналу достоверной информации о ходе технологического процесса, состоянии оборудования и средств управления;
- обеспечения персонала ретроспективной технологической информацией (регистрации событий, регистрация параметров технологического процесса) для анализа, оптимизации и планирования работы оборудования и его ремонта;
- сокращения затрат на эксплуатацию оборудования.

3 ТРЕБОВАНИЯ К ПРОЕКТИРОВАНИЮ СИСТЕМЫ ТМ.

Технические решения, используемые в проекте, должны быть разработаны в соответствии с действующими в Российской Федерации, на момент выполнения работ, нормативными документами, техническими регламентами, правилами техники безопасности и пожаро-взрывобезопасности.

При проектировании необходимо рассмотреть варианты централизованного или многоуровневого распределенного комплекса телемеханики, работающего в реальном масштабе времени и предусмотреть возможность аппаратного и программного расширения

Краткий перечень применяемой нормативно-технической документации:

ГОСТ 24.701-86. «Единая система стандартов автоматизированных систем управления. Надежность автоматизированных систем управления. Основные положения.».

ГОСТ 34.201-89. «Комплекс стандартов на автоматизированные системы. Виды, комплектность и обозначение документов при создании автоматизированных систем».

ГОСТ 34.601-90. «Автоматизированные системы. Стадии создания».

ГОСТ 26.205-88. «Комплексы и устройства телемеханики. Общие технические условия».

ГОСТ Р МЭК 60870 части 1-6. «Устройства и системы телемеханики».

ГОСТ 8.596-2002. «Системы информационно-измерительные. Метрологическое обеспечение. Основные положения».

Правила по охране труда при эксплуатации электроустановок. Утв. Приказом Министерства труда и социальной защиты Российской Федерации от 24.07.2013 N 328н «Правила устройства электроустановок». Седьмое издание.

Техническая документация на применяемые программно-технические средства.

4 ТРЕБОВАНИЯ К МОНТАЖУ И ПУСКО-НАЛАДКЕ СИСТЕМЫ ТМ.

Работы выполняются в соответствии с действующими в Российской Федерации, на момент выполнения работ, нормативными документами, техническими регламентами, правилами техники безопасности и пожара-взрывобезопасности.

Требуется выполнить работы по проектированию, монтажу и пуско-наладке системы телемеханики контролируемого пункта (КП) РП-4 РЭС г.Кириши, установить на диспетчерском пункте оперативно-информационный управляющий комплекс (ОИУК) и интегрировать в него все телемеханизированные КП РЭС г. Кириши в филиале АО «ЛОЭСК» «Восточные электросети».

Период гарантийных обязательств на выполненные монтажные и пуско-наладочные работы, а также используемые материалы должен составлять не менее 36 (тридцати шести) месяцев.

После выполнения монтажных работ и сверки проектной документации, сертифицированной электролабораторией выполняется проверка изоляции цепей телесигнализации, телеизмерения и телеуправления. При проведении комплексных испытаний предоставляются соответствующие акты о проведении проверки цепей ТМ.

5 ТРЕБОВАНИЯ К СИСТЕМЕ ТМ, ТЕХНИЧЕСКИЕ РЕШЕНИЯ.

5.1 Общие требования к системе.

Устройства телемеханики должны соответствовать ГОСТ 26.205-88 «Комплексы и устройства телемеханики. Общие технические условия».

Интеграция нового и существующих контролируемых пунктов (КП) в ОИУК должна быть произведена с соответствующими изменениями мнемокадра, привязкой сигналов, параметризации базы данных ОИУК, настройкой каналов связи, протоколов передачи данных и последующей пуско-наладкой системы телемеханики с внесенными изменениями.

Аппаратная часть системы ТМ, включая микропроцессорные блоки, модули, многофункциональные измерительные преобразователи, должна поддерживать современные цифровые протоколы обмена данными, обеспечивающими их информационную совместимость в соответствии с требованиями стандартов, указанных в разделе 3 Технического задания.

Организовать единый ОИУК с соответствующими изменениями мнемокадра, привязкой сигналов, параметризации базы данных ОИУК, настройкой каналов связи, протоколов передачи данных и последующей пуско-наладкой системы телемеханики с внесенными изменениями.

Программный комплекс должен устанавливаться в многопользовательском варианте. Необходимо предусмотреть функциональную и программную совместимость с существующей системой телемеханики на базе оборудования «Элтехника», «Гранит-Микро».

5.2 Технические решения. таблица данных.

При разработке технических решений предусмотреть:

- организацию не менее 2 (двух) каналов связи (основного и резервного) для передачи информации на ДП филиала АО «ЛОЭСК»;
- установку внешней направленной антенны с монтажом на фасадный кронштейн либо мачту (перед установкой антенны провести ВЧ-анализ для проведения пуско-наладочных работ) для приема и передачи сигналов четырех диапазонов:
 - передача данных GPRS/EDGE,
 - передача данных LTE 1800,
 - передача данных в стандартах 3G,
 - передача данных LTE 2600;
- обмен данных телеметрии организовать в соответствии со стандартом протокола МЭК Р 60870-5-104;
- на время работы в устройствах телемеханики возможность создания видимого разрыва в цепях телеуправления (ТУ) по каждому присоединению отдельно и гарантированную блокировку ТУ на всем объекте;
- возможность наращивания информационного объема о состоянии объекта при дальнейшем расширении;
- самодиагностику функционально важных узлов, каналов связи и сигнализацию неисправностей;
- привязку к меткам времени с точностью не хуже 1 мс;
- при установке внешнего источника астрономического времени, синхронизацию встроенного источника времени с точностью не хуже 1 мс;
- возможность оперативного изменения настроек (перечень сигналов, протокол передачи, скорость передачи) в ходе эксплуатации;
- в составе системы телемеханики специальные средства для калибровки измерительных каналов телемеханики и модулей (цифровых измерительных преобразователей) на объекте, данные средства должны позволять производить работы самостоятельно;
- в тракте телеинформации многофункциональные измерительные преобразователи (МИП) с классом точности не хуже 0,5, поддержкой протоколов с метками времени, возможностью привязки телеизмерений к меткам времени, МИП подключаемые к клеммам измерительных трансформаторов класса точности не хуже 0,5;
- возможность построения схемы опроса всех измерителей в системе за время не более 1 сек.;
- вероятность появления ошибки телеинформации должна соответствовать первой категории систем телемеханики ГОСТ 26.205-88;
- скорость передачи данных каналов связи: не менее 128 кбит/с – для проводного канала связи, не менее 9,6 кбит/с – для радиоканала связи;
- возможность вывода аварийного среза за указанное время (на АРМ диспетчера);
- автономное резервное питание КП не менее 10 мин.
- снятие данных телесигнализации должно осуществляться без промежуточных и реле повторителей
- установку конечных выключателей на коммутационных аппаратах и дополнительные контакты для модульных автоматических выключателей;

Состав и точное количество оборудования определяется проектом.

**Таблица данных.
РУ -10кВ**

<i>Общие сигналы</i>	<i>Передача на ДП</i>
Открытие дверей РП/РТП/БКТП	ТС
Нет связи / Работа по резервному каналу связи	ТС
Общая блокировка ТУ	ТС
Сигнал контроля исполнения управляющих сигналов	ТС

<i>Ячейка</i>	<i>Сигнал</i>	<i>Передача на ДП</i>
Вводная	Положение силовых (шинных, линейных) выключателей (разъединителей), заземляющих ножей, положение выкатанного элемента.	ТС
	Сигнал о срабатывании устройств РЗА	ТС
	Нагрузки, напряжения, мощности (полная, активная, реактивная), cos	ТИ
	Сигналы управления силовым выключателем	ТУ
	Сигнал контроля исполнения управляющих сигналов, положение автомата оперативных цепей	ТС
	Неисправность МП УРЗА	ТС
	Квитирование МП УРЗА	ТУ
	Неисправность блока управления выключателя	ТС
	Блокировка телеуправления (положение ключа)	ТС
	Ток нулевой последовательности (3I ₀)	ТИ
Напряжение нулевой последовательности (3U ₀)	ТИ	
Линейная	Положение силовых (шинных, линейных) выключателей (разъединителей), заземляющих ножей, положение выкатанного элемента.	ТС
	Сигнал о срабатывании устройств РЗА	ТС
	Нагрузки, напряжения, мощности (полная, активная, реактивная), cos	ТИ
	Сигналы управления силовым выключателем	ТУ
	Сигнал контроля исполнения управляющих сигналов, положение автомата оперативных цепей	ТС
	Неисправность МП УРЗА	ТС
	Квитирование МП УРЗА	ТУ
	Неисправность блока управления выключателя	ТС
	Блокировка телеуправления (положение ключа)	ТС
	Ток нулевой последовательности (3I ₀)	ТИ
Напряжение нулевой последовательности (3U ₀)	ТИ	
Силового трансформатора	Положение силовых (шинных, линейных) выключателей (разъединителей), заземляющих ножей, положение выкатанного элемента.	ТС
	Сигнал о срабатывании устройств РЗА	ТС
	Нагрузки, напряжения, мощности (полная, активная, реактивная), cos	ТИ
	Сигналы управления силовым выключателем	ТУ

	Сигнал контроля исполнения управляющих сигналов, положение автомата оперативных цепей	ТС
	Неисправность МП УРЗА	ТС
	Квитирование МП УРЗА	ТУ
	Блокировка телеуправления (положение ключа)	ТС
	Ток нулевой последовательности (3Io)	ТИ
	Напряжение нулевой последовательности (3Uo)	ТИ
Секционная	Положение силовых (шинных, линейных) выключателей (разъединителей), заземляющих ножей, положение выкатанного элемента.	ТС
	Положение СР-I (при наличие АВР)	ТС
	Положение СР-II (при наличие АВР)	ТС
	Сигнал о срабатывании устройств РЗА (при наличие АВР)	ТС
	Нагрузки, напряжения, мощности (полная, активная, реактивная), cos	ТИ
	Сигналы управления силовым выключателем	ТУ
	Сигнал контроля исполнения управляющих сигналов, положение автомата оперативных цепей	ТС
	АВР введен/выведен/сработал	ТС
	Неисправность МП УРЗА	ТС
	Квитирование МП УРЗА	ТУ
	Ввод/Вывод АВР по ТУ	ТУ
	Блокировка телеуправления (положение ключа)	ТС
	Неисправность блока управления выключателя	ТС
	Ток нулевой последовательности (3Io)	ТИ
	Напряжение нулевой последовательности (3Uo)	ТИ
Ячейка ТСН	Положение коммутационного аппарата	ТС
	Положение ЗН	ТС
Ячейка ТН	Положение коммутационного аппарата	ТС
	Напряжение на секции шин, F	ТИ
	«Земля» на секции	ТС
	Положение ЗН	ТС

РУ 0,4 кВ:

<i>Ячейка</i>	<i>Сигнал</i>	<i>Передача на ДП</i>
Вводная	Положение силового выключателя	ТС
	Нагрузки, напряжения, мощности (полная, активная, реактивная), cos	ТИ
	Напряжение на секции шин	ТИ

ТС – телесигнализация

ТИ – телеизмерение
ТУ – телеуправление

Разработанная база данных сигналов телеметрии должна содержать перечень сигналов ТС, ТИ, ТУ с обязательным обозначением следующих параметров:

Для ТС

- № п/п
- Обозначение сигнала
- Источник сигнала
- Диспетчерское название параметров
- Напряжение распределительного устройства (кВ)
- Присоединение, секция/система шин
- Тип параметра
- Нормальное положение (замкнут/разомкнут)
- Примечания

Для ТИ дополнительно

- единицы измерений
- пределы измерений (нижний и верхний)
- измерительный трансформатор
- адрес передачи сигнала

Для ТУ аналогично ТС, за исключением «нормального положения».

На структурной схеме ТМ указывается общее количество сигналов по группам: ТС, ТИ, ТУ.

При разработке ОИУК предусмотреть:

- автоматизированное рабочее место диспетчера;
- распределенную систему комплекса с клиент-серверной архитектурой;
- реализация полноценной, функциональной SCADA системы с удобным настраиваемым интерфейсом;
- возможность ретрансляции данных и интеграции с внешними SCADA системами;
- хранение и архивирования данных, управление наполнением архивов данным (глубина и цикличность), администрирование архивов (копирование, восстановление и др.), хранение и архивирование истории изменений информационной модели;
- возможность администрирования и управления (единая система обработки событий, оповещения и архивирования данных, управление единым временем, контроль и диагностирование программно-аппаратного комплекса ОИК, а также средств коммуникации, управление конфигурацией ОИК, управление состоянием и ресурсами ОИК и др.)
- интеграцию существующих КП РП – 3, РП – 5, РП – 6, РП – 7 на базе оборудования «Гранит-Микро», и «Элтехника» необходимо выполнить вновь поставляемый АРМ;
- поддержку системы работы с СУБД MySQL и MSSQL;
- подключения к базе данных осуществляется через логин и пароль;
- систему настройки доступа пользователя к просмотру только тех объектов, которые принадлежат доступному ему подразделению или районной службе;
- гибкую систему создания ролей (прав доступа) и распределения их между пользователями;
- лицензионное программное обеспечение;
- поддержка принудительного обновления всех данных из базы без перезагрузки программы;
- отображение графиков и историй как по одному каналу, так и по выбранным каналам с возможностью экспорта за любой период и с указанным усреднением;
- ведение логов по всем действиям пользователей с возможностью просмотра и экспорта (вход-выход в программу, настройки объектов и каналов, квитирование нештатных

ситуаций, управление системой в целом, управление объектами, передача параметров, на устройства и однозначной идентификации аккаунта, компьютера и учетной записи, с которой были произведены действия;

- инструменты редактирования объектов и каналов;
- отображения текущего состояния опроса сервером;
- разработка сетевой архитектуры, соответствующей организационной структуре предприятия;
- объединение рабочих мест диспетчера в одну конструкцию.
- инструкции по программному обеспечению АРМ для диспетчера и телемеханика;
- первичное обучение персонала диспетчерских служб по эксплуатации программного обеспечения АРМ.

Аппаратная часть системы ТМ, включая микропроцессорные блоки, модули, многофункциональные измерительные преобразователи, должна поддерживать современные цифровые протоколы обмена данными, обеспечивающими их информационную совместимость в соответствии с требованиями стандартов, указанных в разделе 3 Технического Задания.

5.2.1 Техническое обеспечение системы

ОИК должен создаваться на основе новейших технологий, быть устойчивым к внешним воздействиям, обеспечивать достоверность информации, иметь возможность расширения списка поддерживаемых устройств без расширения аппаратной части. Комплекс должен опрашивать КП, сохранять собранную информацию в базе данных, позволять диспетчерам в режиме реального времени просматривать на экранах рабочих станций оперативные схемы со значениями телесигналов и телеизмерений.

Рабочие станции. Рабочие станции представляют собой автоматизированные рабочие места (АРМ) для диспетчера со всем необходимым ПО.

В состав АРМ входит:

- персональный компьютер в виде системного блока:

Процессор

Процессор Core i7
Модель 8700,
Кол-во ядер 6
Кол-во потоков 12
Частота процессора 3.2 ГГц

Оперативная память

Объем ОЗУ 8 ГБ
Тип памяти DDR4
Тактовая частота 2666 МГц
Кол-во слотов 4

Видеокарта

Тип видеокарты - дискретная
Объем видеопамати - 1 ГБ
Тип памяти - GDDR5

Накопитель

Тип накопителя HDD+SSD
Емкость накопителя 1000 ГБ
Обороты шпинделя 7200 об/мин
Емкость 2-го накопителя 128 ГБ

- ЖК монитор
диагональю 24
тип матрицы экрана TFT IPS

разрешение 1920×1080 (16:9);

- акустическая система
- Принтер
- Клавиатура и мышь.

Требуется закупка:

- системное ПО;
- прикладное ПО;
- антивирусное ПО

Произвести оптимизацию рабочего места диспетчера.

5.3 Основные требования к порядку согласования и приемки работ.

Согласование применяемых проектных решений проходит в два этапа:

- согласование главного инженера филиала АО «ЛОЭСК»;
- согласование главного инженера АО «ЛОЭСК».

По окончании работ Исполнитель передает Заказчику комплект документации :

- комплект проектной и исполнительной документации, выполненный на бумажных и электронных носителях в 2 (двух) экземплярах;
- сертификаты качества на оборудование и комплектующее системы телемеханики.

Выполненные работы принимаются по Акту выполненных работ.

После выполнения всего комплекса работ Исполнитель разрабатывает программу испытаний системы ТМ и согласовывает с главным инженером филиала АО «ЛОЭСК» и главным инженером АО «ЛОЭСК» дату проведения комплексных испытаний. Комплексные испытания проводятся в составе комиссии, состоящей из уполномоченных представителей подрядной организации, филиала АО «ЛОЭСК» и службы ТМ ЦА АО «ЛОЭСК».

При успешном проведении комплексных испытаний составляется Акт и система ТМ принимается в опытную эксплуатацию, которая должна составлять не менее 30 (тридцати) календарных дней, но не более 60 (шестидесяти) календарных дней. Продолжительность опытной эксплуатации устанавливается председателем комиссии, которая проводила комплексные испытания. В ходе опытной эксплуатации диспетчерская служба филиала АО «ЛОЭСК» регистрирует выявленные замечания и предложения по улучшению работы системы ТМ в журнале учета аварий и неисправностей систем телемеханики и связи. Если Исполнитель не устранит выявленные замечания в ходе опытной эксплуатации, то председатель комиссии имеет право продлить опытную эксплуатацию на период до 60 (шестидесяти) календарных дней. После успешного завершения опытной эксплуатации Исполнитель согласовывает дату проведения сдачи в постоянную эксплуатацию. При сдаче системы ТМ в постоянную эксплуатацию оформляется Акт сдачи-приемки выполненных работ.

5.4 Требования к надежности и безопасности системы телемеханики.

Требования к надежности.

Система телемеханики должна функционировать в штатном режиме 24 часа в сутки, 7 дней в неделю.

Выход из строя любого элемента не должно приводить к выдаче ложной команды управления. Вероятность безотказной работы – не хуже 0,99.

Среднее время восстановления работоспособности по любой из выполняемых функций – не более 0,5 часа.

Срок службы системы - не менее 10 лет.

Контроль работоспособности и диагностика технических и программных средств системы должны выполняться обслуживающим персоналом в соответствии с установленным регламентом технического обслуживания.

Требования к безопасности.

Устанавливаемое оборудование должно отвечать требованиям по обеспечению безопасности людей и защиты оборудования.

Устанавливаемое оборудование должно отвечать требованиям пожарной безопасности, его расположение и условия эксплуатации должны отвечать требованиям действующего российского законодательства, «Санитарных правил и норм», ГОСТам и т.д.

5.5 Результат, который должен быть достигнут в результате выполнения работ.

В результате выполнения работ должна быть спроектирована и смонтирована система телемеханики для энергообъектов, состоящей из программно-аппаратного комплекса контролируемого пункта (КП), оперативно-информационного управляющего комплекса (ОИУК) и интегрирования нового КП а также существующие КП в новый оперативно-информационный управляющий комплекс (ОИУК) диспетчерского пункта (ДП) РЭС г. Кириши, филиала АО «ЛОЭСК» «Восточные электросети».

5.6 Специальные требования.

Гарантийные обязательства Исполнителя на устанавливаемое оборудование должны соответствовать гарантийным обязательствам заводов изготовителей, но не менее 36 (тридцати шести) месяцев с момента приемки системы ТМ в постоянную эксплуатацию.

6. ЭТАПЫ ВЫПОЛНЕНИЯ РАБОТ.

Договор заключается на весь объем работ и выполняется в шесть этапов:

Этап №1. Проектно-изыскательские работы.

Этап №2. Поставка оборудования.

Этап №3. Монтаж оборудования.

Этап №4. Пуско-наладочные работы.

Этап №5. Приемо-сдаточные работы

Ведущий инженер службы ТМ

Начальник службы ТМ

Заместитель главного инженера по ОТУ

РАЗРАБОТАЛ:

И.В. Сverdлов

СОГЛАСОВАНО:

А.В. Линник

Ю.А. Борисов